(19)日本国特許庁 (JP) (12) 公開特許公報 (A)

· 据整体设置的建筑工作证据。

. . .

12.

Committee of the committee of the

(11)特許出顧公開番号組 (4):

(43)公開日 平成10年(1998) 5月22日

(51) Int.CL*

HO4N 7/01 # G.0 6.F - 15/18 5.5.0 company Agricultural

R. L. C. Bridge

H 0.4N 7/01

G 0.6 F > 15/18.

1.1400

was a few programments of the first of the f

審査請求 未請求 請求項の数10 〇L (全 13 頁)

(21)出願番号

STREET STREET **特度平8**—290073

17年16日 · 南三年日88年8時後青年8月8日8日8日8日

一次大學大學、在學家對社會主要中心學議會、如果自己

经济通过公司基础的国际的政策的企业。 macamagagata / 編輯學用層體發生中間。可與於了

2017年,1917年中國國際公司公司

(22)出題日 平成8年(1996)10月31日

· 沙海·森林·沙漠横飞。 5 中华 1 76 中平

The second of th

少。这四個分類形式自用兩

1.4. Participant

一种特殊的企业的

15 产品类类增强能量的产品,不少。 (71) 出題人 000002185 (2000年) (2000年)

ソニー株式会社

東京都島川区北岛川6丁目7番35号

(72)発明者。近藤、哲二郎、おから、

東京都品川区北岛川6丁目7番35号 ソニ

一株式会社内

東京都岛川区北岛川6丁目7番35号。ソニ

(1) 1. (1) 1. (2) 1. (2) 1. (2) 1. (2) 1. (3) 1. (4) 1. (

一株式会社内

· 1994年11 - 115 - 146 -

1987年 · 南下脚中间将到前,只有几次大

(74)代理人,弁理士,杉浦,正知

(54) 【発明の名称】 画像信号変換装置および方法

(57)【要約】

『【課題】 標準解像度の画像信号を高解像度の画像信号 に変換する信号変換を高性能に行う。認識の主ななない

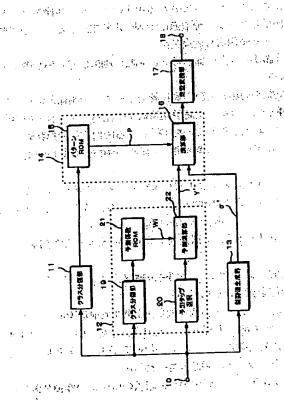
【解決手段】。人力S D画像信号のクラス情報に応じ て、複数のHD画素の予測値と対応するパターンPがパ ターンR OM 1 5 から出力される。入力 S D画像信号か ら制御値生成部1.2は、クラス分類適応予測によって、 HD平均値予測値Y を生成し、制御値生成部1-3は、 クラス分類適応予測によって、HD標準偏差予測値σ' を生成する。パターンPは、複数のHD画素を平均値分 離および標準偏差による正規化の処理を経たものであ り、予め学習により獲得される。演算部16は、ハター ンPと予測値Y: およびの: を使用して、複数のHD画 累予測値を同時に生成する。

多数,还要是全部的基础的基础的。 (1) 15 mm 。 (1987年 李明明 1987年 1987年 1988年 1988年 1987年 1 Application of Secretary of the Control of Secretary

en a supplied the second of the second

AND STREET STATES

e sample a company of the first of the



【特許請求の範囲】と、神経のというというという。第一会にはその表示を記している。

【請求項1】 第1のディジタル画像信号より画素数の 多い第2のディジタル画像信号に変換するようにした画 像信号変換装置において、

入力される上記第1のディジタル画像信号の特性に基づ き分類されるクラスに対応して、上記第2のディジダル 画像信号の互いに近接する複数の予測画素値を同時に生 成するクラス分類適応予測手段を備えたことを特徴とす る画像信号変換装置。

【請求項2】 請求項1に記載の画像信号変換装置にお 10 いて、

上記クラス分類適応予測手段ほど、大学と、大学学、大学学

上記クラスに対応じて、予め学習により獲得された上記 第2のディジタル画像信号の互いに近接する複数の画素 値のパターンを記憶する記憶手段と、

上記パターンを予測画素値に変換する演算に必要とされ るパラメータを、入力される第1のディシタル画像信号 を使用してクラス分類適応予測により生成するバラメー

上記パターンおよび上記パラメータとにより上記予測画 20 素値を演算する演算手段とからなることを特徴とする画 像信号変換装置。

【請求項3】 請求項2、に記載の画像信号変換装置にお

上記パターンは、上記複数の画案値に対して平均値分離 および正規化値による正規化の処理を施したものであ

上記パラメータ生成手段が上記複数の画素値の平均値と 正規化値とを、入力される第1のディジタル画像信号を 使用してクラス分類適応予測により生成することを特徴 30 とする画像信号変換装置。

【請求項4】 請求項3に記載の画像信号変換装置にお

上記平均値および正規化値を生成する予測係数を最小自 乗法により得、上記予測係数が上記パラメータ生成手段 内に記憶されることを特徴とする画像信号変換装置。

【請求項5】 請求項3に記載の画像信号変換装置にお いて、

上記平均値および正規化値を生成する予測値を学習によ り得、上記予測値が上記パラメータ生成手段内に記憶さ れることを特徴とする画像信号変換装置。

【請求項6】 請求項2に記載の画像信号変換装置にお いて、

上記パターンは、上記複数の画素値をADRC符号化の 処理を施したものであり、

上記パラメータ生成手段が上記複数の画素値のADRC 符号化の際の基準値を、入力される第1のディジタル画 像信号を使用してクラス分類適応予測により生成すると とを特徴とする画像信号変換装置。

上記基準値は、上記複数の画案値からなるブロックのダ イナミックレンジ、最小値、最大値の内の2個の値であ るととを特徴とする画像信号変換装置。

【請求項8】 請求項6に記載の画像信号変換装置にお 4.8 いて、

上記基準値を生成する予測係数を最小自乗法により得、 上記予測係数が上記パラメータ生成手段内に記憶される ことを特徴とする画像信号変換装置。

【請求項9】 請求項6に記載の画像信号変換装置にお いて、

上記基準値を生成する予測値を学習により得、上記予測 値が上記パラメータ生成手段内に記憶されることを特徴 とする画像信号変換装置。

【請求項10】 第1のディジタル画像信号より画素数 の多い第2のディシタル画像信号に変換するようにした 画像信号変換装置において、

入力される上記第1のディジタル画像信号の特性に基づ き分類されるクラスに対応して、上記第2のディジタル 画像信号の互いに近接する複数の予測画素値を同時に生 成する第1のクラス分類適応予測手段と、

入力される上記第1のディジタル画像信号の特性に基づ き分類されるクラスに対応して、上記第2のディジタル 画像信号の単一の予測画素値を生成する第2のクラス分 類適応予測手段と、

上記第1のクラス分類適応予測手段からの予測画素値と 上記第2のクラス分類適応予測からの予測画素値とを組 み合わせて出力する手段とからなることを特徴とする画 像信号交换装置。

【発明の詳細な説明】

[0001]

【発明の属する技術分野】この発明は、入力された画像 信号より高い解像度を有する画像信号を得ることができ るクラス分類適応処理を用いた画像信号変換装置および 方法に関する。 气态 网络医透透物的 医电阻

[0002] 【従来の技術】従来、画像信号を異なるフォーマットに 変換する装置として、例えば標準TV信号 (SD (Stan dard Definition) 信号) をHD (High Definition) 40 フォーマット信号に変換するアップコンバータがある。 このアップコンパータに使用されている技術について以 下、説明する。まず、標準TV信号 (SD信号) とHD 信号の各画素の空間配置例を図1寸に示す。ととでは、 説明の簡素化のため、HD信号の画素数を水平方向、垂 直方向に各々2倍としている。図中の二重丸のSD画素 に注目すると、近傍4種類の位置にHD画素が存在す る。この4種類の位置に存在するHD画素を予測するモ ードをそれぞれmode1、mode2、mode3、mode4と称す る。このようなモードを規定するのは、係数の種類の増 【請求項7】 請求項6に記載の画像信号変換装置にお 50 大を抑え、予測演算部等の回路規模を小さくするためで

ある。,

【0003】従来のアップコンバータにおいては、入力 SD信号に補間フィルタを適用することで補間画素を生成し、HDフェーマットの信号を出力する。このアップコンバータの簡素な構成例としては、SD信号のフィールド内データから、4種類の位置のHD画素を生成することが考えられる。そこで用いられる補間フィルタの構成は、垂直方向の処理と水平方向の処理とを分離しない空間内2次元インセパラブルフィルタと、これらの処理を分離して行う垂直/水平セパラブルフィルタに分類される。これらの補間フィルタの構成例を図12および図13に示す。

【0004】図12に示すノンセパラブル補間フィルタは、空間内2次元フィルタを使用するものである。入力 端子81からSD信号が供給され、入力SD信号は、mode1用2次元フィルタ82、mode2用2次元フィルタ83、mode3用2次元フィルタ84をよびmode4用2次元フィルタ85へそれぞれ供給される。すなわち、4種類の位置のHD画素毎に独立した2次元フィルタを用いて補間処理を実行する。その結果、それぞれのフィルタ8285の出力は、HD信号として選択部86において、直列化がなされ、出力端子87から出力HD信号が取り出される。

【0005】また、図13に示す補間フィルタは、垂直 /水平セパラブルフィルタを使用するものである。入力 端子91からSD信号が供給され、入力SD信号は、垂 直補間フィルタ92および93において、HD信号の2 本の走査線データが生成される。例えば、垂直補間フィ ルタ92では、mode1用およびmode2用の処理が行わ、 れ、垂直補間フィルタ93では、mode3用およびmode4 用の処理が行われる。

【0006】 これらの処理が行われると垂直補間フィルタ92 および93からの出力信号は、水平補間フィルタ94 および95へ供給される。この水平補間フィルタ94 および95では、各走査線毎に水平フィルタを用い4種類の位置のHD画素が補間され、選択部96へ供給される。選択部96では、供給されたHD信号の直列化がなされ、出力端子97から出力HD信号が取り出される。

【0007】しかしながら、従来のアップコンバータに 40 おいて、補間フィルタとして理想フィルタを使用しても、画素数は増えるものの空間解像度はSD信号と変わらない。実際には、理想フィルタを用いることが出来ないため、SD信号より解像度の低下したHD信号を生成することしかできないという問題がある。

【0008】そこで、これらの問題を解決するために、 補間のためのクラス分類適応処理を適用することが提案 されている。このクラス分類適応処理は、入力SD信号 の例えば輝度レベルの特徴に基づき、クラス分類を行 い、分類されたクラスに対応した予測係数が予測タップ 50

を構成する入力SD信号の複数の画素値との線形1次結合によりHD信号を生成する処理である。このとき、用いられている予測係数は、クラス毎に予め学習により獲得されたものである。

[0009]

【発明が解決しようとする課題】先に提案されているクラス分類適応予測を使用したアップコンバータは、1画素毎にHD画案を予測する処理である。しかしながら、解像度をより高いものに向上させるには、複数画素を同10 時にに予測した方が有利な場合が多い。

【0010】従って、この発明は、クラス分類適応予測によってより解像度の高い出力画像信号を得るようにした信号変換装置であって、複数画素をクラス分類適応予測により同時に生成することによって、より解像度を高くすることが可能な画像信号変換装置および方法の提供を目的とする。

[0011]

【課題を解決するための手段】請求項1に記載の発明 は、第1のディジタル画像信号より画素数の多い第2の 20 ディジタル画像信号に変換するようにした画像信号変換 装置において、入力される第1のディジタル画像信号の 特性に基づき分類されるクラスに対応して、第2のディ ジタル画像信号の互いに近接する複数の予測画素値を同 時に生成するクラス分類適応予測手段を備えたことを特 **徽とする画像信号変換装置である。このクラス分類適応** 予測手段は、クラスに対応して、予め学習により獲得さ れた第2のディジタル画像信号の互いに近接する複数の 画素値のパターンを記憶する記憶手段と、パターンを予 測画素値に変換する演算に必要とされるパラメータを、 入力される第1のディジタル画像信号を使用してクラス 分類適応予測により生成するパラメータ生成手段と、パ ターンおよびパラメータとにより予測画素値を演算する 演算手段とからなる。

【0012』パラメータとしては、複数の画素値の平均値および正規化値が使用され、平均値分離および正規化値による正規化によってパターンが形成される。ADR Cによりパターンを生成する場合では、複数の画素からなるブロックの基準値がパラメータとして使用される。【0013】請求項10の発明は、第1のディジタル画像信号より画素数の多い第2のディジタル画像信号に変換せるといて、1カまり

像信号より画素数の多い第2のディジタル画像信号に変換するようにした画像信号変換装置において、入力される第1のディジタル画像信号の特性に基づき分類されるクラスに対応して、第2のディジタル画像信号の互いに近接する複数の予測画素値を同時に生成する第1のディジタル画像信号の特性に基づき分類されるクラスに対応して、第2のディジタル画像信号の単一の予測画素値を生成する第2のクラス分類適応予測手段と、第1のクラス分類適応予測手段からの予測画素値と第2のクラス分類適応予測からの予測画素値とを組み合わせて出力する手段とか

らなることを特徴とする画像信号変換装置である。 【0014】複数のHD画素値を同時に予測するので、 単一画案を予測するのに比して、より高性能の信号変換 を行うことが可能となる。また、複数画素の同時予測 と、単一画素の予測とを組み合わせることによって、複 数画素のバターンの歪みが目立つことを防止することが त्र के ... ते जन्म अ**र्थ, स्था**तन्त्र स्टार्ट्स हे てきる. [0015]

【発明の実施の形態】以下、この発明の実施例について 図面を参照しながら詳細に説明する。まず、この発明の 10 理解を容易とするため、先に提案されているクラス分類 適広処理を用いた、単一画素予測方式のアップコンバー タを説明する。クラス分類適応処理を用いたアップコン バータでは、人力SD信号の特徴に基づき、人力信号を いくつかのクラスに分類し、予め学習により生成された クラス毎の適応予測手法に従い、出力HD信号を生成す

【0016】 一例として、図1Aに示すような人力SD 信号(8ビットPCM (Pulse CodeModulation) デー 「タ)に対してクラス生成タップを設定し、入力SD信号 20 げられる。予測処理のときに使用される予測タップの一 の波形特性によりクラスを生成する。この図1 Aの例で は、注目SD画素(二重丸で示す)を中心として7タッ ブ (7個のSD画素) でクラスが生成される。例えば、 7タップデータに対しTビットADRC (Adaptive Dyn amic Range Coding) を適用すると、7画素のデータか米

$$\mathbf{y}^{I} = \sum_{i=1}^{I-13} w_{i} \times \mathbf{x}_{i} = w_{1} \times \mathbf{x}_{1} + \cdots + w_{13} \times \mathbf{x}_{13}$$

一条学数增长。在其中的销售操作

【0024】y :推定HD画素值 x、:SD信号予測多ップ画素値

w,:予測係数

このように、クラス毎に生成された予測係数と入力デー タとの積和演算、例えば線形1次結合によりHD画素値 を推定する。単一画素予測方式のクラス分類適応処理の 回路構成を図2に示す。1で示す人力端子から入力SD 信号が供給され、供給された入力SD信号は、クラス分 類部2および予測タップ選択部3へ供給される。 クラス 分類部2では、上述した図1Aに示すようなクラスタッ ブに基づき、入力SD信号に対するクラスが生成され る。生成されたクラスは、クラス分類部2から予測係数 ROM4へ供給される。

【0025】予測係数ROM4では、生成されたクラス をアドレスとして予測係数が出力される。予測係数は、 予測係数ROM4から予測演算部5个供給される。予測 タップ選択部3は、入力SD信号から上述した図TBに 13.5

* ら定義されるダイナミックレンジに基づき、7 画業の最 小値を除去した上で、各タップの画素値を適応的に1ピ ット量子化するので、128クラスが生成される。

【0017】ADRCは、VTR用信号圧縮方式として 開発されたものであるが、少ないクラス数で、入力信号 の皮形特性を表現するのに適している。ADRCの他に いるグラス分類法としては、下記のものを採用することが · Ta Star Star was the star of the star of

【0018】1) PCMデータを直接使用する。

【0019】2)DPCM (Differential POM) を適用 してクラス数を削減する。

【0020】3)VQ (Vector Quantization) を適用 してクラス数を削減する。

【0021】4)周波数交換(DCT (Discrete Cosin e Transform Coding)、アダマール交換、ブーリエ変換 等)の値に基づいたクラス分類を行う。

【0022】こうして分類されたクラス毎に適応処理を 実行するが、その適応処理の一例として、予め学習によ り生成されだクラス毎の予測係数を用いた予測処理が挙 例を図1Bに示す。この一例は、注目SD画素を中心と したフレーム内13タップから予測タップが構成され る。予測式の一例を式(1)に示す。 [0023]

【数1760年以後四次年度十八人一年期、1961年日本。

第二百字版《百月月 - 宋司於曹は紹訂月 1998年1月 - 280

示すように13タップからなる予測タップを選択する。 30 選択された13タップからなる予測タップは 予測タッ ブ選択部3から予測演算部5へ供給される。予測演算部 5では、供給された予測係数および予測タップから前述 した式(1)に示す予測演算が実行され、その演算結果 は、出力端子6から出力される。

· 智能函数。\$P\$ 图1. 宣体中国中国工作的数据1980年

【0026】上述した予測係数は、予め学習により生成 しておくが、その学習方法について述べる。式(1)の 線形1次結合モデルに基づく予測係数を最小自乗法によ り生成する例を示す。最小自乗法は、以下のように適用 される。一般化した例として、Xを入力データ、Wを予 測係数、Yを推定値として次の式を考える。

S. . .

医乳化 医乳腺管髓 电设置

Section Williams

o maring the Conference

Application of the second

医大性三维 医结节 医原生

[0027]

観測方程式:XW=Y

. 5587 The 1971

[0028]

【数2】

$$X = \begin{bmatrix} x_{11} & x_{12} & x_{1m} \\ x_{21} & x_{22} & x_{2n} \\ \vdots & \vdots & \vdots \\ x_{ml} & x_{\hat{m}\hat{2}} & x_{mn} \end{bmatrix}, W = \begin{bmatrix} w_1 \\ w_2 \\ \vdots \\ w_n \end{bmatrix} Y = \begin{bmatrix} y_1 \\ y_2 \\ \vdots \\ y_m \end{bmatrix}$$
(3)

[0029]上述の観測方程式(2)により収集された データに最小自乗法を適用する。式(1)の例において は、n=13、mが学習データ数となる。式(2)の観 測方程式をもとに、式(4)の残差方程式を考える。

*【0032】式(4)の残差方程式から、各w,の最確 値は、次式で表す誤差の自乗和を最小にする条件が成り 立つ場合と考えられる。すなわち、式(5)の条件を考 10 慮すれば良いわけである。

[0030]

残差方程式: XW=Y+E

【数4】 (4)

[0031]

【数3】

[0034] 【数5】

[0033]

$$E = \begin{bmatrix} e_1 \\ e_2 \\ \dots \\ e_m \end{bmatrix}$$

$$e_1 \frac{\partial e_1}{\partial w_i} + e_2 \frac{\partial e_2}{\partial w_i} + \cdots + e_m \frac{\partial e_m}{\partial w_i} = 0 \ (i = 1, 2, \dots, n)$$
 (5)

[0035]式(5)のiに基づくn個の条件を考え、

※る。

これを満たすw、、w、、・・・、w。を算出すれば良

[0036]

い。そとで、残差方程式(4)から式(6)が得られ、※

【数6】

$$\frac{\partial e_1}{\partial w_i} = x_{il}, \frac{\partial e_j}{\partial w_2} = x_{i2}, \cdots, \frac{\partial e_i}{\partial w_n} = x_{in} \quad (i = 1, 2, \cdots, m)$$
 (6)

网络多数企业 75 [0037]式(5)および式(6)により式(7)が 30★ [0038]

$$\sum_{i=1}^{m} e_{i}x_{i1} = 0 , \sum_{i=1}^{m} e_{i}x_{i2} = 0 , \cdots \sum_{i=1}^{m} e_{i}x_{in} = 0$$
 (7)

[0039] そして、式(4) および式(7) から、正 規方程式(8)が得られる。

[0040] 【数8】

$$\begin{cases}
\left(\sum_{j=1}^{m} x_{jl} x_{jl}\right) w_{1} + \left(\sum_{j=1}^{m} x_{jl} x_{j2}\right) w_{2} + \dots + \left(\sum_{j=1}^{m} x_{jl} x_{jh}\right) w_{n} \\
= \left(\sum_{j=1}^{m} x_{j2} x_{jl}\right) w_{1} + \left(\sum_{j=1}^{m} x_{j2} x_{j2}\right) w_{2} + \dots + \left(\sum_{j=1}^{m} x_{j2} x_{jh}\right) w_{n} \\
= \left(\sum_{j=1}^{m} x_{j2} y_{j}\right) (8)
\end{cases}$$

【0041】式(8)の正規方程式は、未知数の数nと 同じ数の方程式を立てることが可能であるので、各w. の最確値を求めることができる。そして、掃き出し法 (Gauss-Jordanの消去法)を用いて連立方程式を解く。 【0042】との場合の学習においては、対象信号と教 師信号との間で上述の線形 1 次モデルを設定し、最小自 乗法により予め予測係数を生成しておく。その学習方法 の一例となるフローチャートを図3に示す。このフローで30 チャートは、ステップS1から学習処理の制御が始ま り、ステップS1の学習データ形成では、例えば上述し た図18に示す13タップから学習データが形成され、 る。ととで、注目SD画素近傍のブロック内のダイナミ ックレンジが所定のしきい値より小さいもの、すなわち アクティビティーの低いものは、学習データとして扱わ ない制御がなされる。ダイナミックレンジが小さいもの は、ノイズの影響を受けやすく、正確な学習結果が得ら れないおそれがあるからである。

【0043】ステップS2のデータ終了では、入力された全データ、例えば1フレームまたは1フィールドのデータの処理が終了していれば、ステップS5の予測係数決定へ制御が移り、終了していなければ、ステップS3のクラス決定は、上述した図1Aに示すように、注目SD画素近傍の画素位置の動き評価値に基づいたクラス決定がなされる。ステップS4の正規方程式では、上述した式(8)の正規方程式が作成される。全データの処理が終了後、ステップS2のデータ終了から制御がステップS5へ移る。このステップS5の予測係数決定では、この正規方

程式が行列解法を用いて解かれ、予測係数が決定される。ステップS 6の予測係数登録で、予測係数をメモリ にストアし、このフローチャートが終了する。以上が予 測演算方式によるクラス分類適応処理の概要である。

【0044】との発明は、分類されたクラス毎に予め用意された複数画素バターンを出力する。すなわち、複数のHD画素を同時に出力するものである。図4に示すとの発明の第1の実施例は、上述した図11に示すSD画素とHD画素の関係に基づいて、mode1~mode4で示す4個のHD画素を同時に出力するものである。

【0045】大力端子10から供給される入力SD信号は、クラス分類部11、制御値生成部12および制御値生成部13に供給される。クラス分類部11は、上述したように、ADRC等によって、クラスタップとして選択された複数のSD画素のレベル分布等に応じてクラス情報を発生する。クラス分類部11で生成されたクラス情報は、適応処理部14のパターンROM15にアドレスとして、供給される。適応処理部14は、パターンROM15と演算部16から構成されている。

【0046】パターンROM15は、分類されたクラス 毎に予め用意された複数画素パターンPを出力する。 このパターンPは、平均値分離、正規化値例えば標準偏差 による正規化が施された基本波形であり、予め生成され て記憶されている。第1の実施例では、平均値および標準偏差がパラメータとして使用される。このパターンR OM15から読出されたパターンPが演算部16に供給される。図11中のmode1~mode4で示す4個のHD画素をy。、 y, y, で表すと、この4画素の平

均値Yは、次の式 (9) で示すものである。 . [0047]

*【数9】

Committee of the State of the Committee of the State of t

テルター UN 1957 (おもの)

一点。_{"我们}是是我的原则是

Constant of the second

[0048]また、これらの4画素の標準偏差σは、次

× (0049) __【数1₁0。】 seed 1917 25.87

 $\sum_{i=1}^{n} (y_i + Y_i)^2$ 051-4 (051-4) (051-4) (051-4) (051-4)

THE RESERVE OF THE PROPERTY OF

Commence of the second of the second of the second

☆ D画素予測値y。 ~y, が走査変換部1.7に供給さ

一致した順序に変換され、出力端子1.8に取り出され

[0.0.5.4.] 制御値生成部1.2 は、入力SD信号がそれ

それ供給されるクラス分類部17と、予測タップ選択部

1.8 と、予測係数ROM1.9 と、予測演算部2.0 とから

なる。予測係数ROM19には、予め学習により獲得さ

れた予測係数w、かクラス毎に格納されている。予測タ

ップ選択部1.8 では、例えば図5 に示すように、注目S

D画素x、を中心とする3×3の9画素のSD画素x、

~x, が選択される。この選択された9個のSD画素の

値と予測係数w、とにより次の式(12)。に従って、予

Section of the sectio

◆値と予測係数 v ,により次の式(13)に従って、HD

20 れ、所望の順序例えばテレビジョンラスターの走査順に

[0.0.5.0] バターンROM1.5 には、平均値分離およ び標準偏差による正規化で得られたバターンPが記憶さ れている。パターンPは、次の式(1a1)で表すもので★

[0,0.5]] (4,0.5) (5)

The state of the s

and the second of the second o

【0052】予め学習によって、クラス分類部11で生 るととによって、少ないメモリ容量のROMによって、

成されたクラス毎に最適なバターンPがバターンROM **に記憶されている。このように、平均値分離および標準** 偏差による正規化の処理で得られたパターシPを記憶す クラス毎に精度良く、パターンを記憶することができ

【0.05.3】そして、パターンPが供給される演算部1 6に対して、制御値生成部1.2からのHD平均値予測値 Y. と、制御値生成部1.3からのHD標準偏差予測値 σ. とが供給される。演算部1.6.は、アターンPに対し て、これらの予測値Y およびの を使用して補正演算 を実行し、4個のHD画素の予測値y。 ~y, を同 時に生成する。例えばHD画素の予測値y。。は、バタ ーン中の y 。 に対応する値に σ 。 を乗算し、 Y を加算 することによって生成することができる。生成されたH☆

測演算部20がHD平均値予測値Y'を生成する。 [0055][[1] (105)][[4] (105]

Property of Yaman Samuel Control y i ya markin in want da is

【0056】制御値生成部13も、制御値生成部12と 同様に、クラス分類部と、予測タップ選択部と、予測係 数ROMと、予測演算部とを有する。との制御値生成部 13は、予測タップとして選択された9個のSD画素の◆40 1. A 2. A 3. A 3. A 4. A 2.) A 4. A 3. A

標準偏差予測値σ'を生成する。 [0.05.7]

【数13】

 $\sigma' = \sum v_i x_i$ was to the company of the same and the same (13)

office of the state of

【0058】制御値生成部12中の予測係数ROM21 に記憶されている予測係数w,は、上述した単一のHD 画案を生成するクラス分類適応予測の場合と同様にして 学習により求めることができる。但し、でこでは、HD 画素値yではなく、4個のHD画素値のHD平均値Yと HD平均値予測値Y'との誤差の自乗和を最小とするよ うに、係数w. が学習により決定される。制御値生成部 13中の予測係数ROMに記憶されている予測係数v.

医重新性动物 医二十二 は、4個のHD画家値のHD標準偏差σとHD標準偏差 予測値 g · との誤差の自乗和を最小とするように、予め 学習により決定される。 【005.9】パターンROM15に記憶されるパターン

Pの生成は、ベクトル量子化の手法と類似の方法により 行うことができる。ベクトル量子化について図6を参照 して説明する。例えばX0~X3の4個の画素にベクト 50 ル量子化を適用する場合を考える。4 画素により構成さ れるブロックデータは、4個の独立成分により構成される4次元ベクトルで表現される。各ブロックのデータは、図6に示されるような4次元ベクトル空間内に存在する。とのベクトル空間は、X0~X3までの座標軸で構成されている。

【0060】画像データから生成される4次元ベクトル のベクトル空間内の存在領域を調べると、ベクトル空間 内に一様に分布するのではなく、存在領域が偏ってい る。それは、画像に局所的相関が存在するからである。 そとで近接する複数のベクトルを集めて一つのクラスを 10 生成する。図6では、クラス0、クラス1、・・・クラ スNが示されている。クラスNに注目すると、その中に は、ベクトル v 0 、 v 1 、 ・・・、 v k が含まれてい 🌣 る。とのクラスNに対して代表ベクトルが選択される。 【0061】とのように生成されたクラス毎に代表ペク トルを決定する。この代表ベクトルは、予めプロックデ ータを対象とした学習により決定され、コードブックに 登録しておく。任意の入力ベクトルに対して、コードブ ックに登録されている代表ベクトルとの一致度が調べら れる。最も近似した代表ベクトルのグラスが選択され る。例えばノルム最小規範の条件を満たすものとして代 表ベクトルが求められる。

【0062】上述したベクトル量子化の手法と同様に、mode1~mode4の4個のHD画素に関して、クラス毎に基本波形であるパターンPを予め学習によって求める。より具体的にパターンPの学習について説明すると、4個のHD画素が平均値分離および標準偏差による正規化の処理を受ける。この処理後の値の分布がクラス毎に調べられる。画像の局所的相関と、平均値分離および標準偏差による正規化の処理と、クラス分類とに基づいて、値の分布が集中したものとなる。

【0063】そして、その分布に対して、代表ベクトルを求めたのと同様にして、最も近似した値、すなわち、パターンPが決定される。とのようにしてクラス毎に求めたパターンPがパターンROM15に格納される。適応処理部14の演算部16では、パターンPと制御値生成部からの予測値Y、およびの、を使用して、4個のH、D画素予測値y。、~y、を同時に出力する。

【0064】図7は、との発明の第2の実施例を示す。 上述した第1の実施例と同様の構成であるが、制御値生 40 成部12および13が予め学習により用意された予測制 御値を出力する点が相違する。制御値生成部12は、クラス分類部23および制御値ROM24により構成される。クラス分類部23は、図4中のクラス分類部19と同様に、周辺の複数のSD画素の特徴に基づいてクラス分類処理を行う。そして、クラス分類部23からのクラス情報が制御値ROM24にアドレスとして供給される。

【0065】制御値ROM24には、予め学習によって、制御値であるHD平均値予測値Y がクラス毎に格 50

納されている。従って、制御値ROM24から、適応処理部14の演算部16に対して、ROM24からHD平均値予測値Yが供給される。制御値を学習する場合には、例えば学習対象の多数のHD平均値Yの平均値を求めるようになされる。

【0066】図8は、この発明の第3の実施例を示す。 第3の実施例は、上述した複数画素の同時予測と、前述 した単一画素予測(クラス分類適応予測)とを組み合わ せたものである。図8において、破線で囲んで示す30 は、複数画素予測部を示し、31は、単一画素予測部を 示す。

【0067】複数画素予測部30は、上述した図4あるいは図7に示す構成のものである。また、後述する第4の実施例(図9)あるいは第5の実施例(図10)の構成も複数画素予測部30に入力SD画像信号が供給されるクラス分類部11、制御値生成部12、制御値生成部13と、クラス分類部11からのクラス情報が供給されるパターンROM15と、パターンPを制御値Y・およびの、からHD画素予測値を生成する演算部16とにより構成される。複数画素予測部30からのHD画素予測値が走査変換部17に供給される。

【0068】単一画素予測部31は、入力SD画像信号が供給されるクラス分類部32および予測タップ選択部33と、クラス分類部32からのクラス情報に応答して予測係数を出力する予測係数ROM34と、予測タップ選択部33で選択された画素と予測係数とから線形1次結合によって一つのHD画素予測値を発生する予測演算部35とにより構成されている。予測演算部35からのHD画素予測値が走査変換部17に供給される。

【0069】走査変換部17では、複数画素予測部30からの複数のHD画素予測値と、単一画素予測部31からのHD画素予測値とを受け取って、これらを組み合わせると共に、所望の順序(例えばテレビション走査の順序)に並べる。基本的には、大半の部分において複数画素予測部30からの複数のHD画素予測値が出力HD画素として選択される。但し、複数画素パターン境界等で、パターン歪みが目立つおそれがある箇所では、単一画素予測部31からのHD画素予測値が出力HD画素として選択される。この選択は、予め定めた規則に従った方法、およびHD画素予測値を見てパターン歪みが発生するおそれがある時に単一画素予測部31の出力を選択するように、ダイナミックに行う方法の何れのものでも可能である。

【0070】との図8に示す第3の実施例は、複数画案 予測と単一画素予測を組み合わせているので、複数画素 予測の場合に、複数画素のパターン同士の境界が復元H D画像中で目立つパターン歪みを防止することができ る。

【0071】図9は、この発明の第4の実施例を示す。

上述した実施例では、複数のHD画素予測値を発生する バターンPは、平均値分離と標準偏差による正規化の処 理をされたものである。 これに対して、第4の実施例お よび次に述べる第5の実施例は、ADRC処理により生 成された複数画素パターンP'を出力するようにしたも のである。従って、パラメータがADRCの符号化の基*

15

 $c_{t_i} = (y_{t_i} - MIN) / (DR/2^k) = (14) \times (2^k)$

 \mathbf{c}_{Hall} : A DRC \mathbf{z}_i + \mathbf{F} ($i = 0, \cdots, 3$)

y, :対象HD画素値 (i = 0, · · · . 3)

MIN: 4画素からなるブロックの最小値 Acceptable

DR:4画素からなるブロックのダイナミックレンジ (MAX-MIN)

k:再量子化ピット数

なお、ADRCでは、基準値として最小値MINに限ら ず、ブロックの最大値MAXあるいは平均値を採用し、 最大値MAXから画素値を減算した値、画素値から平均 値を減算した値を再量子化じてお良い。

[0073] 図9において、入力端子10からのSD画 像信号がクラス分類部11に供給され、生成されたクラ ス情報が適応処理部44のADRC ROM45にアド レスとして供給される。ADRC ROM45には、4 画素と対応したADRCコードc,の組がバターンP' として記憶されている。とのパターンP'は、予め学習 により獲得され、ROM45に格納されている。例えば 上述したベクトル量子化と類似の手法によりパターン P'を得ることができる。

[0074]また、入力SD信号が重要語生成部42お よび43に供給される。重要語生成部42は、ダイナミ ックレンジDRの予測値DR'を出力する。重要語生成 部43は、最小値MINの予測値MIN を出力する。 重要語生成部42は、入力SD画像信号が供給されるク ラス分類部49と、予測ダラブ選択部50と、クラス分 類部49からのクラス情報がアドレスとして供給される。 予測係数ROM51と、予測係数ROM51からの予測 係数と予測タップ選択部50からの画素値とを受け取っ て、両者の線形 1 次結合により予測値DR)を生成する 予測演算部52とから構成されている。重要語生成部4 3も、重要語生成部42と同様の構成である。

【0075】例えば9個のSD画素と4個のHD画素と の関係を学習することによって、誤差の最も少ないダイ 40 ナミックレンジの予測値を発生するような予測係数が獲 得され、この予測係数が予測係数ROM51に格納され る。同様に予め学習により獲得された予測係数を使用し て最小値の予測値MIN'が生成される。これらの予測 された重要語DR'およびMIN'がADRC復号部4 8に供給される。

【0076】ADRC復号部46には、ADRC RO M45からパターンP'(ADRCコードc、の組)が 供給される。再量子化ビット数kは、所定の値とされて いるので、式 (14) に基づいて、ADRC復号部46 50 るためのフローチャートである。

* 準値である。この基準値を重要語と称する。 4 個のH D 画素y。~y,をADRCで符号化する場合では、下記 の式(14)に基づいてADRCコードで、が生成され **る**.

[0072]

は、HD画素予測値y。、〜y、、を生成する。CのH D画素予測値が走査変換部 1-7 に供給され、所望の順序 (例えばテレビジョンラスターの順序)でもって出力端 子1.8に対して出力される。

[0077]図10は、この発明の第5の実施例を示 す。ADRCの符号化方式によって発生するADRCコ ードの組をパターンP」として記憶しているADRC ROM4-5が設けられ、重要語生成部42および43に よって、予測値DR'およびMIN'を生成するのは、 上述した第4の実施例と同様である。

【0078】第5の実施例では、重要語生成部42およ び43が予め学習により獲得された予測値を出力する。 重要語生成部42では、クラス分類部53からのクラス 情報が重要語ROM54に供給され、重要語ROM54 からダイナミックレンジの予測値DR'が出力される。 同様に、重要語生成部43にも、重要語ROMが設けら れ、との重要語ROMからクラスに応じた最小値の予測 値MIN'が出力される。これらの予測値DR' および MIN'と、パターンP'よりADRC復号部46がH D画素の予測値を生成する。

【0079】予測値の学習方法としては、重心法と称さ れる手法が用いられる。すなわち、学習時に各クラス毎 に重要語の教師信号を収集し、その平均値を生成し、平 均値をROMに格納するようになされる。なお、再量子 化ビット数kは、任意に選定できるが、ビット数を多く すると、精度が向上できる。 , :

【0080】なお、パターンを生成するための方法とし ては、上述したもの以外の方法を使用することができ

[0081]

【発明の効果】との発明に依れば、複数画素を同時にク ラス分類適応予測により予測するので、単一画素の予測 方式と比較してより高性能なアップコンパージョンを行 うととが可能である。また、との発明では、モード毎に 異なる予測演算を行うととが不要となり、構成および処 理の簡略化を達成できる。

【図面の簡単な説明】

【図1】との発明で使用されるクラス分類適応予測処理 の説明のための画素の配置を示す略線図である。

【図2】単一画素の予測に適用されるクラス分類適応予 測装置の構成例を示すブロック図である。

【図3】クラス分類適応予測における予測係数を学習す

点差主题 (图1899)

在提出自己的

【図4】との発明の第1の実施例のプロック図である。

【図5】この発明の第1の実施例における予測ダップの 一例を示す略線図である。

【図6】 この発明の第1の実施例におけるハターンの学習方法の説明のための略線図である。

【図7】 この発明の第2の実施例のブロック図である。

【図8】 この発明の第3の実施例のブロック図である。

【図9】この発明の第4の実施例のブロック図である。

【図10】 この発明の第5の実施例のプロック図であ

一つでは、原本は自己にの発展の報告のはは、自己によっている。

【図11】SD画素とHD画素の配置を示す配置図であ*

为了第一【**图】**的数据是现代的现在分

*3. 15 15000 多有 14 1000 以1990日本 15 1

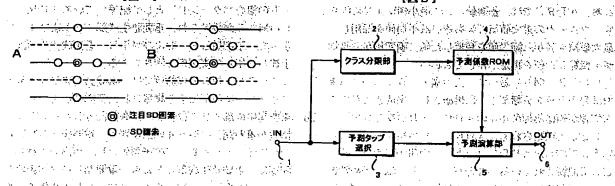
【図 I 2】従来の2次元ノフセパラブル構成のアップコンパータを示す。

【図13】従来の垂直/水平セパラブル構成のアップコンパータを示す。

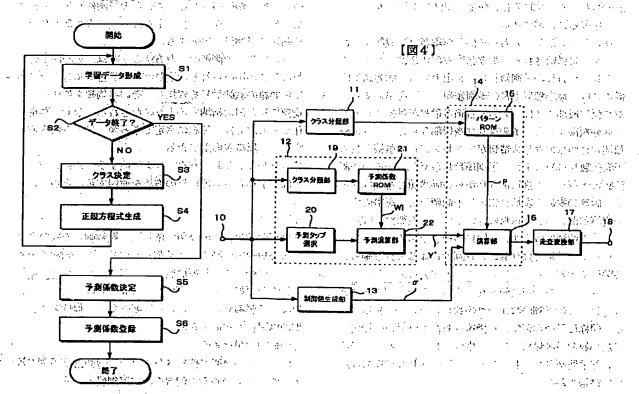
【符号の説明】

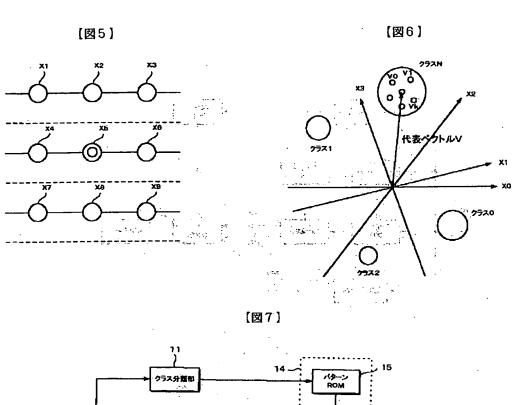
12,13 ・制御値生成部、14・・適応処理 部、15・・・パターンROM、30・・複数画素予 測部、31・・単一画素予測部、42,43・・重 要語生成部、45・・ADRC ROM 46・・・ ADRC復号部

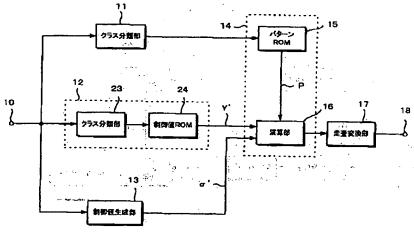
/図 9.1

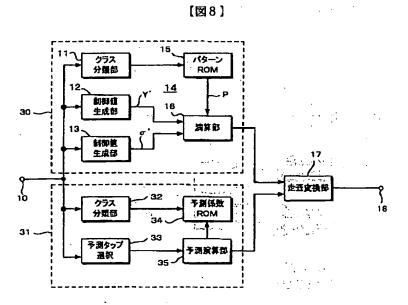


【図3】

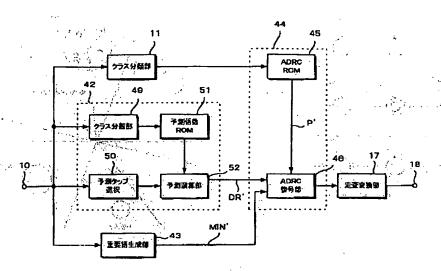




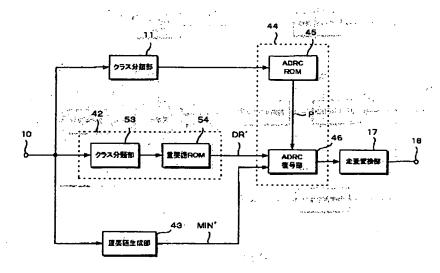




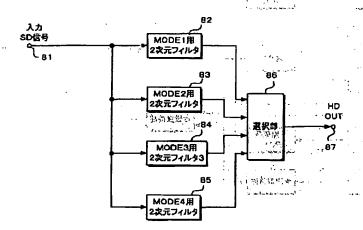
【図9】



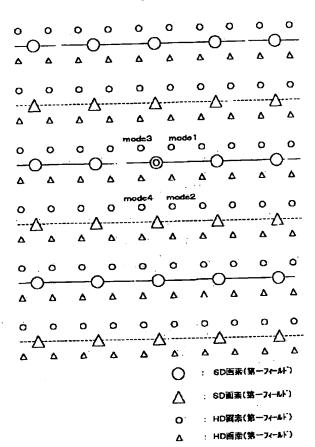
【図10】



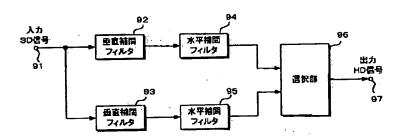
【図12】



【図11】



[図13]



This Page is Inserted by IFW Indexing and Scanning Operations and is not part of the Official Record

BEST AVAILABLE IMAGES

Defective images within this document are accurate representations of the original documents submitted by the applicant.

Defects in the images include but are not limited to the items checked:

BLACK BORDERS

IMAGE CUT OFF AT TOP, BOTTOM OR SIDES

FADED TEXT OR DRAWING

BLURRED OR ILLEGIBLE TEXT OR DRAWING

SKEWED/SLANTED IMAGES

COLOR OR BLACK AND WHITE PHOTOGRAPHS

GRAY SCALE DOCUMENTS

LINES OR MARKS ON ORIGINAL DOCUMENT

REFERENCE(S) OR EXHIBIT(S) SUBMITTED ARE POOR QUALITY

IMAGES ARE BEST AVAILABLE COPY.

OTHER:

As rescanning these documents will not correct the image problems checked, please do not report these problems to the IFW Image Problem Mailbox.